

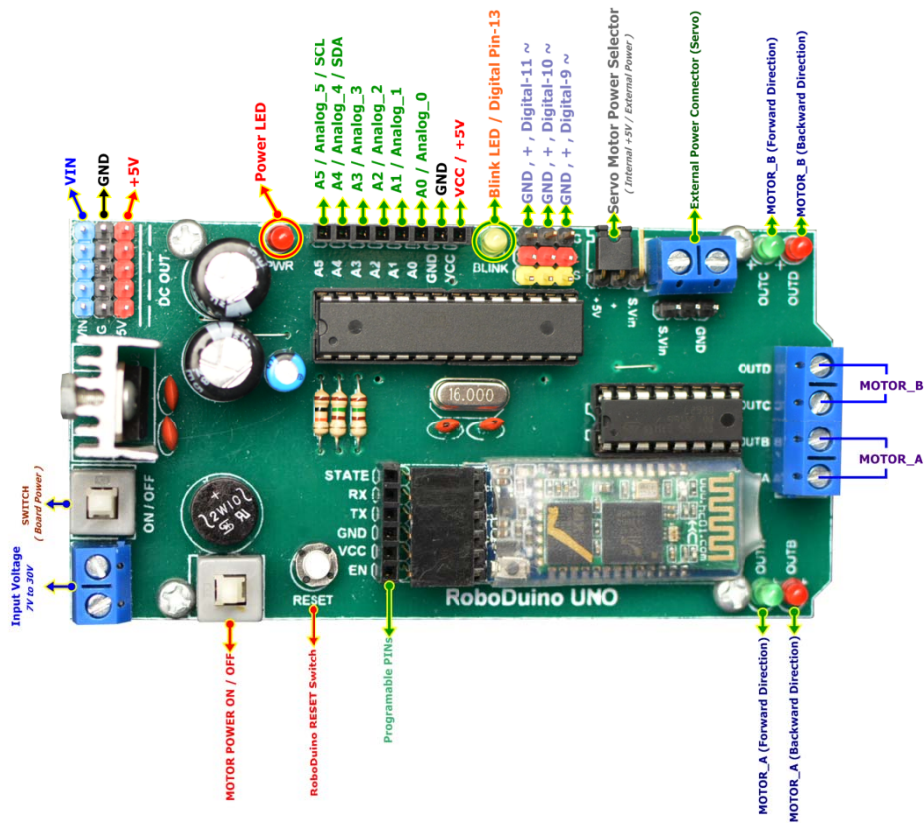
RoboDuino UNO User Manual



RoboDuino UNO – হচ্ছে একটি Arduino UNO, Bluetooth-shield, Servo Shield, Wireless Programming Shield এবং Motor Driver Shield এর সমন্বিত ইলেকট্রনিক বোর্ড।

RoboDuino UNO এর Feature সমূহ:

- 1) RoboDuino UNO as Arduino UNO
- 2) Wireless Programming (Built-in Bluetooth Module)
- 3) Built-in Motor Driver
- 4) Built-in Servo Motor Driver
- 5) Reverse Polarity Protection System



RoboDuino as Arduino

RoboDuino UNO তে Arduino UNO এর সকল feature অক্ষুন্ন রাখা হয়েছে।

Wireless Programming

"RoboDuino UNO" তে প্রোগ্রামিং এর জন্য কোন ধরনের ক্যাবল কানেকশন এর প্রয়োজন নেই।



Motor Driver

"RoboDuino UNO" তে রয়েছে বিল্টইন ডিসি-মোটর-ড্রাইভার।



Servo Motor Driver

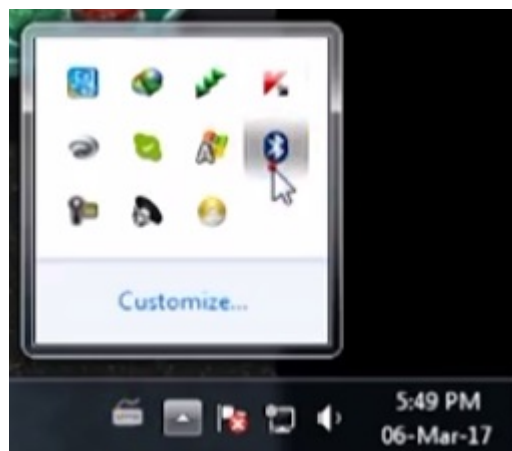
"RoboDuino UNO" তে রয়েছে বিল্টইন সার্ভো-মোটর ড্রাইভার।

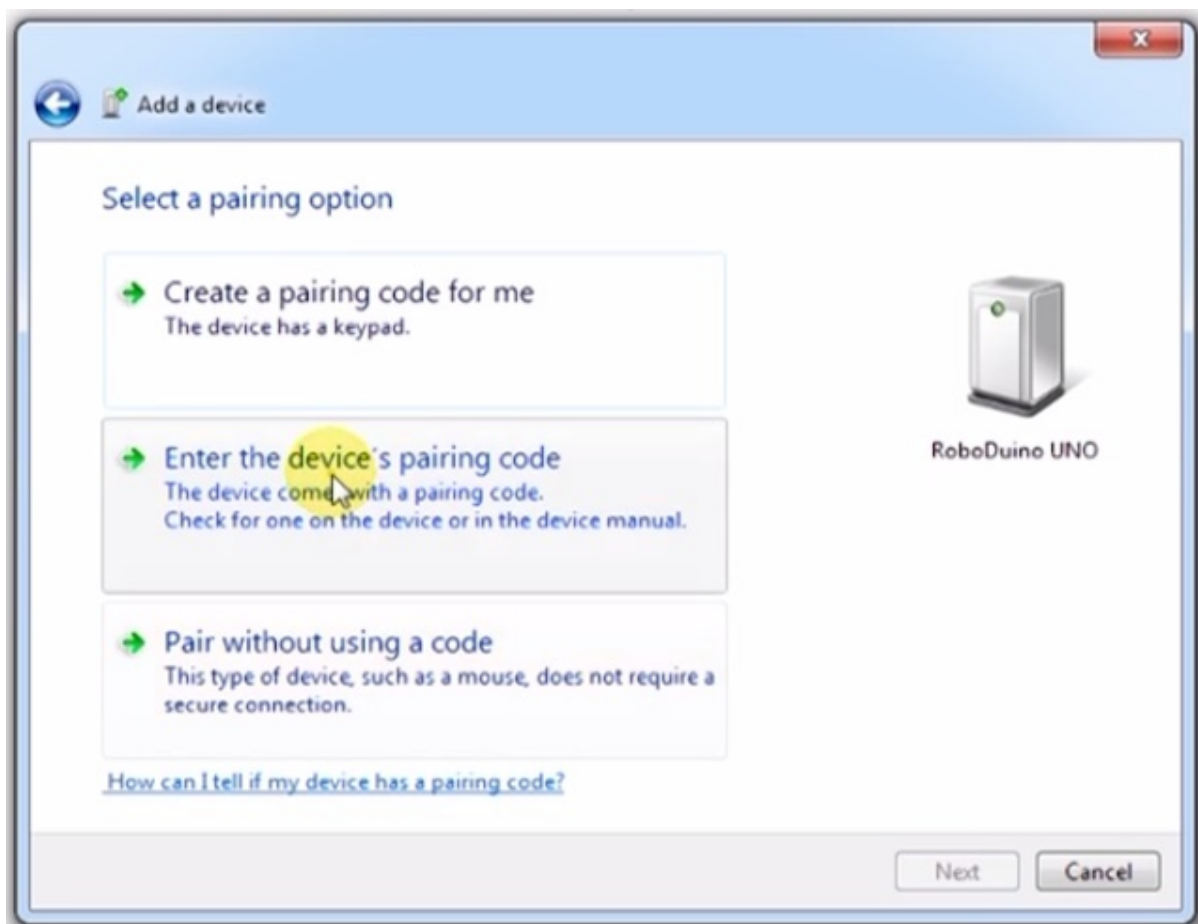
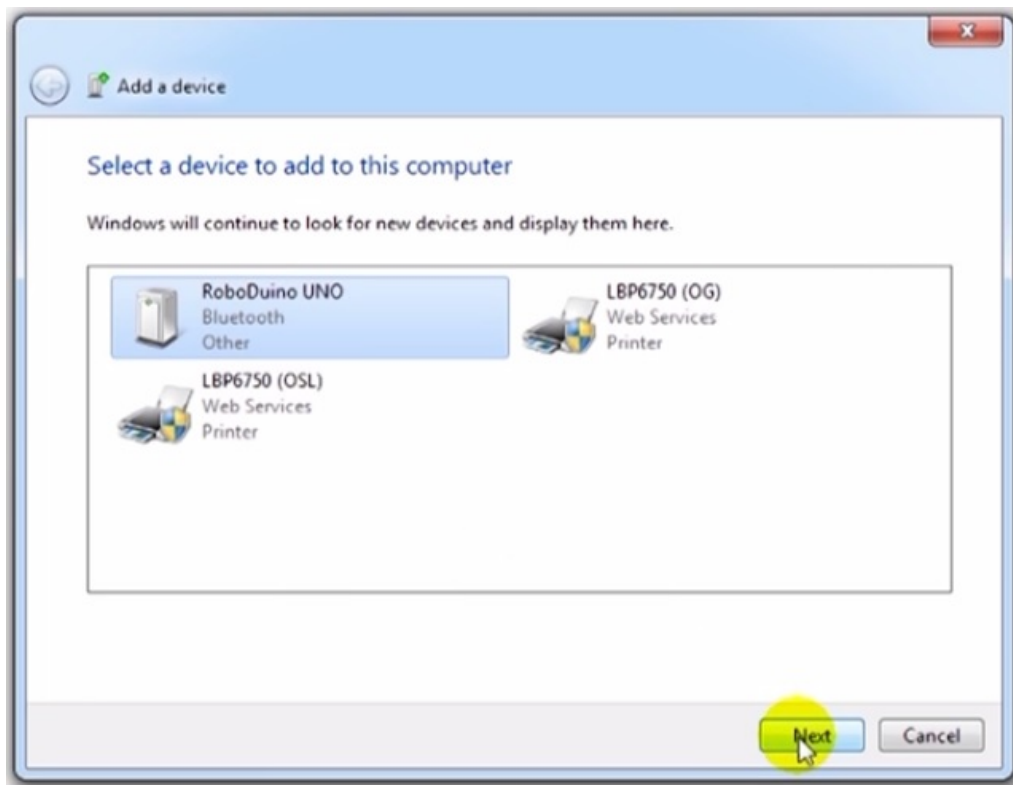
RoboDuino UNO Pinout:

Arduino UNO	RoboDuino UNO
0-RX	HC-05-TX
1-TX	HC-05-RX
2	NC
3	IN2 (Motor Driver)
4	IN1 (Motor Driver)
5	EN1 (Motor Driver)
6	EN2 (Motor Driver)
7	NC
8	IN3 (Motor Driver)
9	Servo Connector
10	Servo Connector
11	Servo Connector
12	IN4 (Motor Driver)
13	Blink-LED
A0	A0
A1	A1
A2	A2
A3	A3
A4	A4
A5	A5

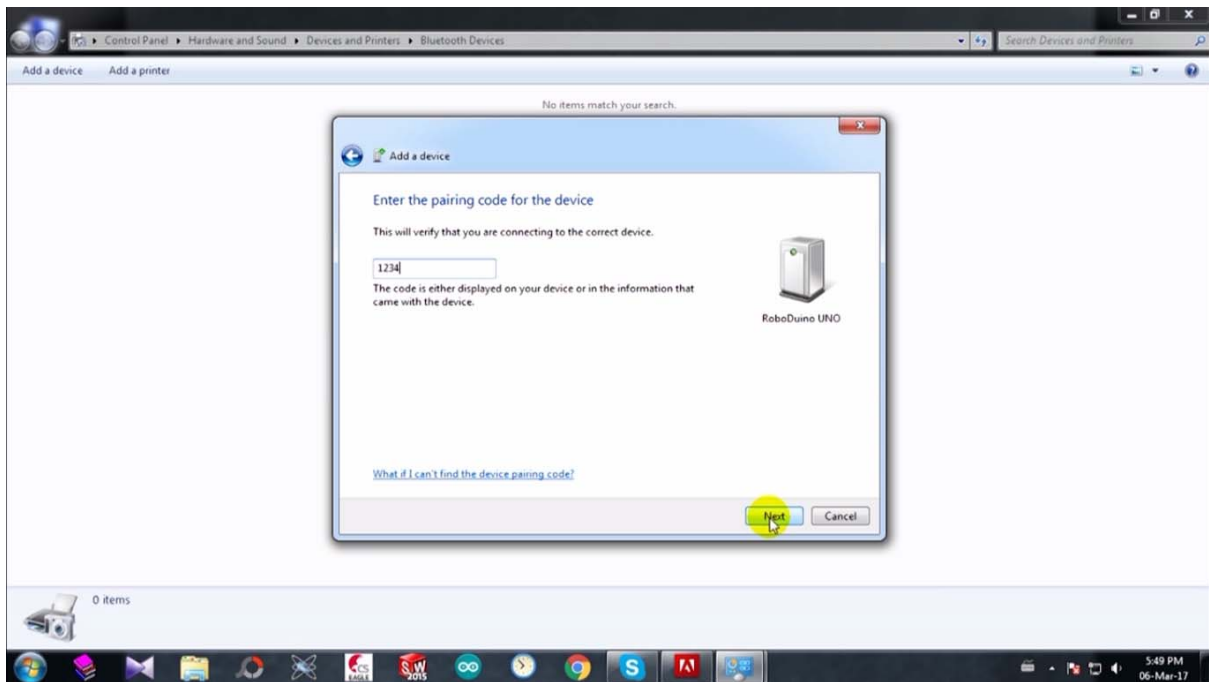
যেভাবে কানেক্ট করবেন ?

ধাপ-১: সর্বপ্রথম তোমার কম্পিউটারের Bluetooth এর সাথে RoboDuino UNO কে কানেক্ট করো ।

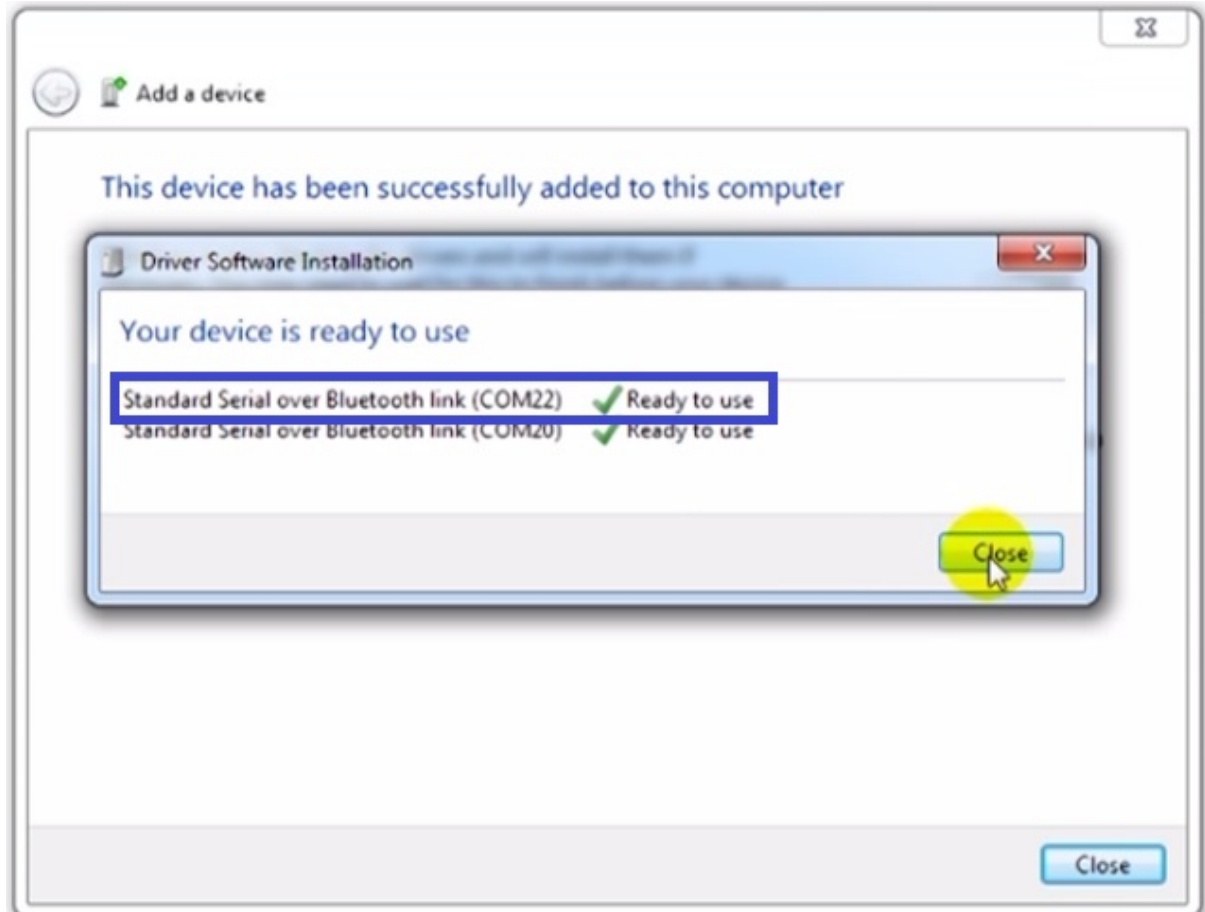




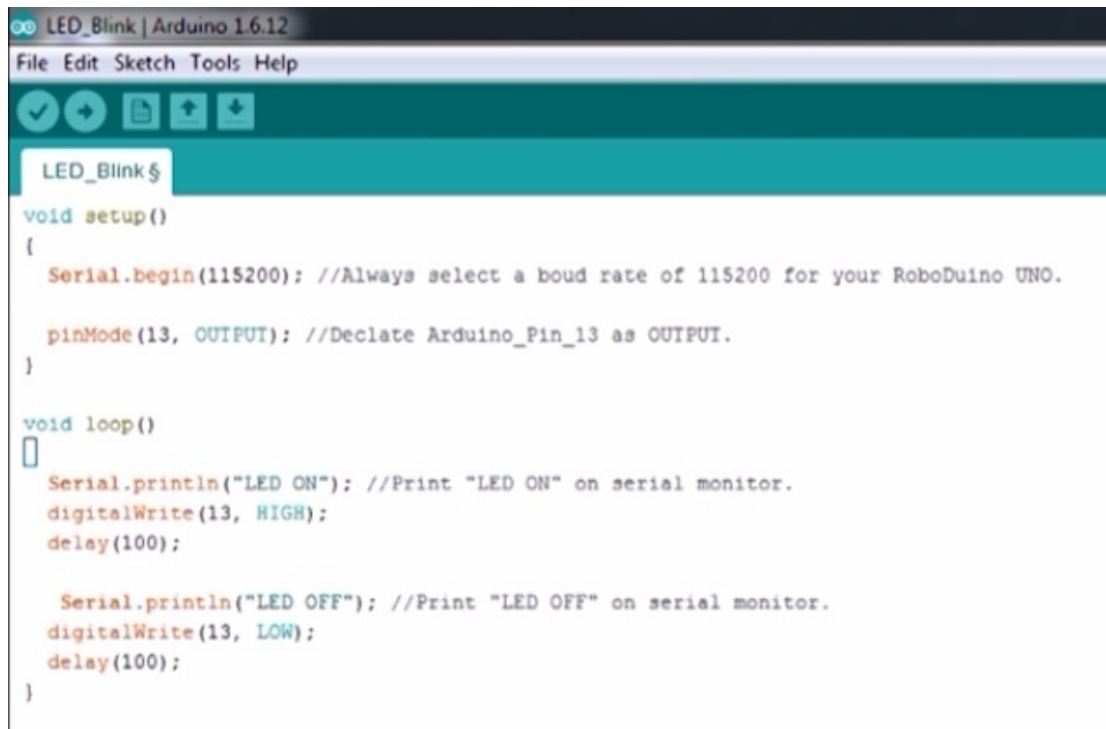
ধাপ-২: Device pairing code **1234** সিলেক্ট টাইপ করো ।



ধাপ-৩: RoboDuino UNO যে COM Port এর সাথে কানেক্ট হয়েছে, সেটি মনে রেখ ।



ধাপ-৪: যে প্রোগ্রামটি আপলোড করতে চাও, সেটি Arduino IDE তে ওপেন করো । (RoboDuino UNO এবং Arduino UNO এর প্রোগ্রামিং environment সম্পূর্ণ এক ।)



```
LED_Blink | Arduino 1.6.12
File Edit Sketch Tools Help

LED_Blink $

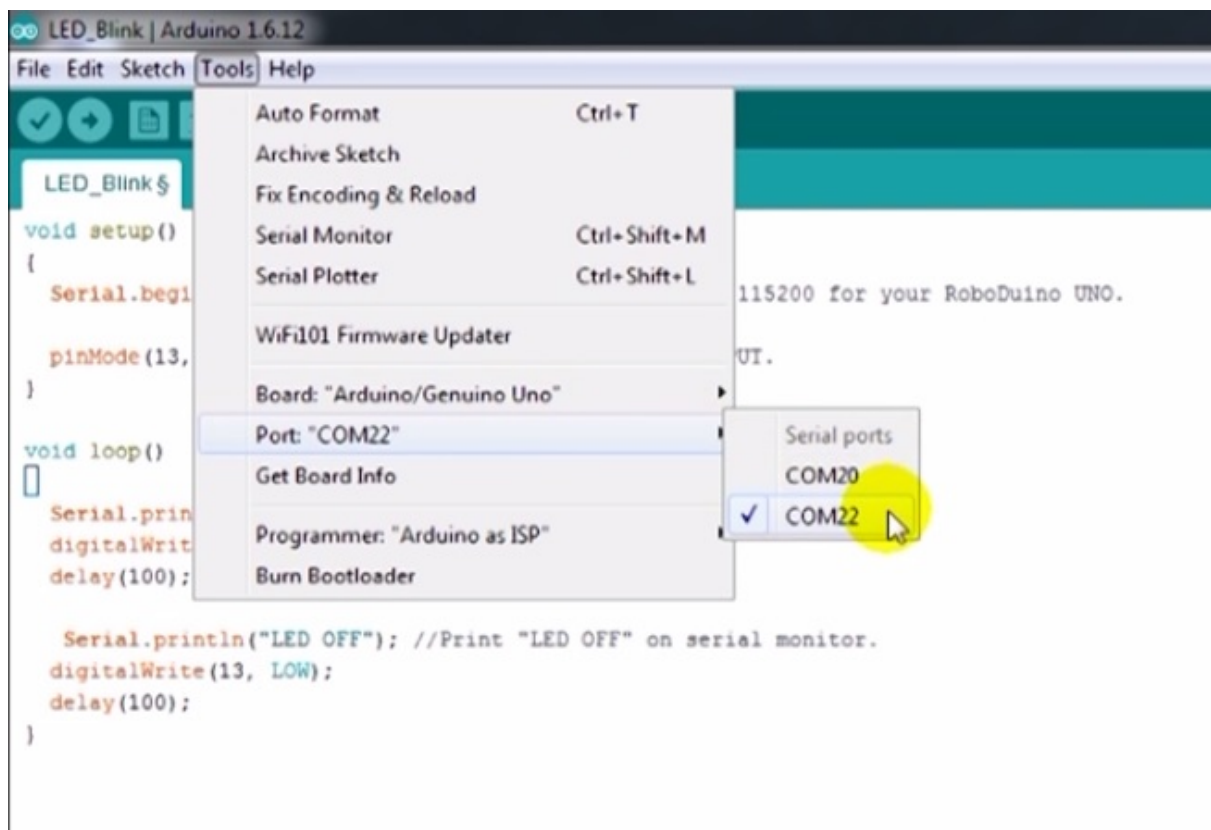
void setup()
{
  Serial.begin(115200); //Always select a baud rate of 115200 for your RoboDuino UNO.

  pinMode(13, OUTPUT); //Declare Arduino_Pin_13 as OUTPUT.
}

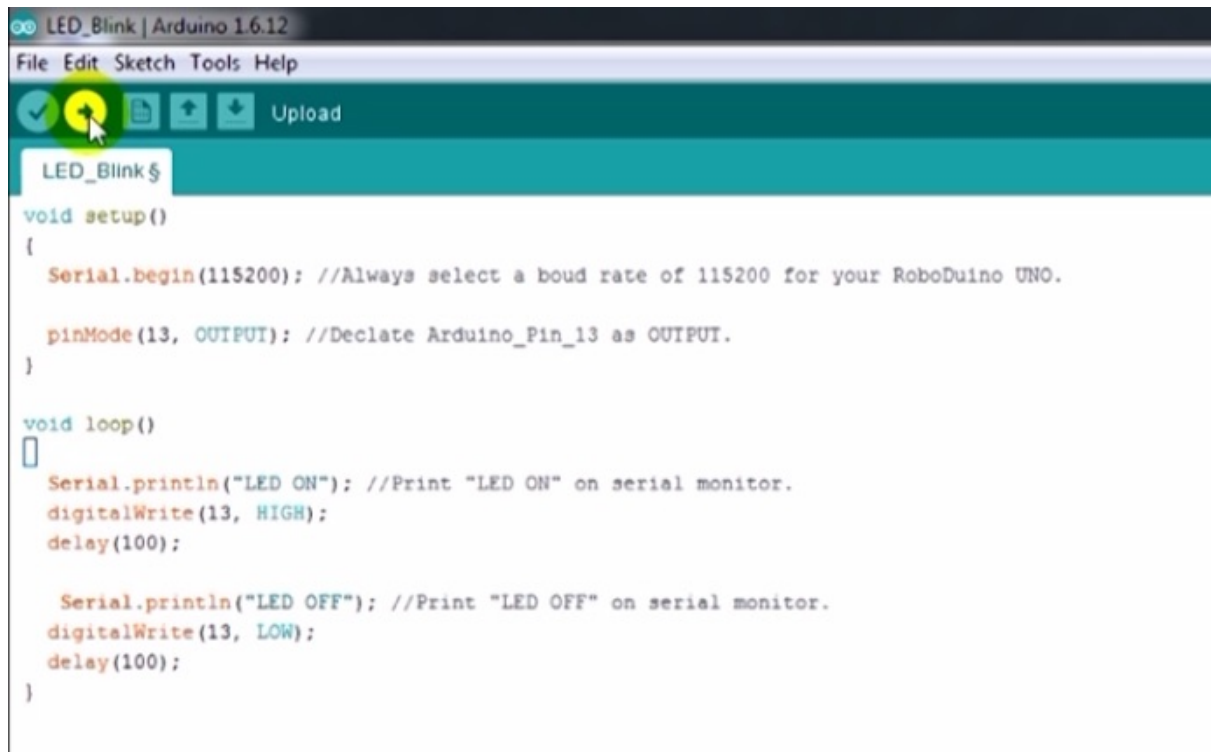
void loop()
{
  Serial.println("LED ON"); //Print "LED ON" on serial monitor.
  digitalWrite(13, HIGH);
  delay(100);

  Serial.println("LED OFF"); //Print "LED OFF" on serial monitor.
  digitalWrite(13, LOW);
  delay(100);
}
```

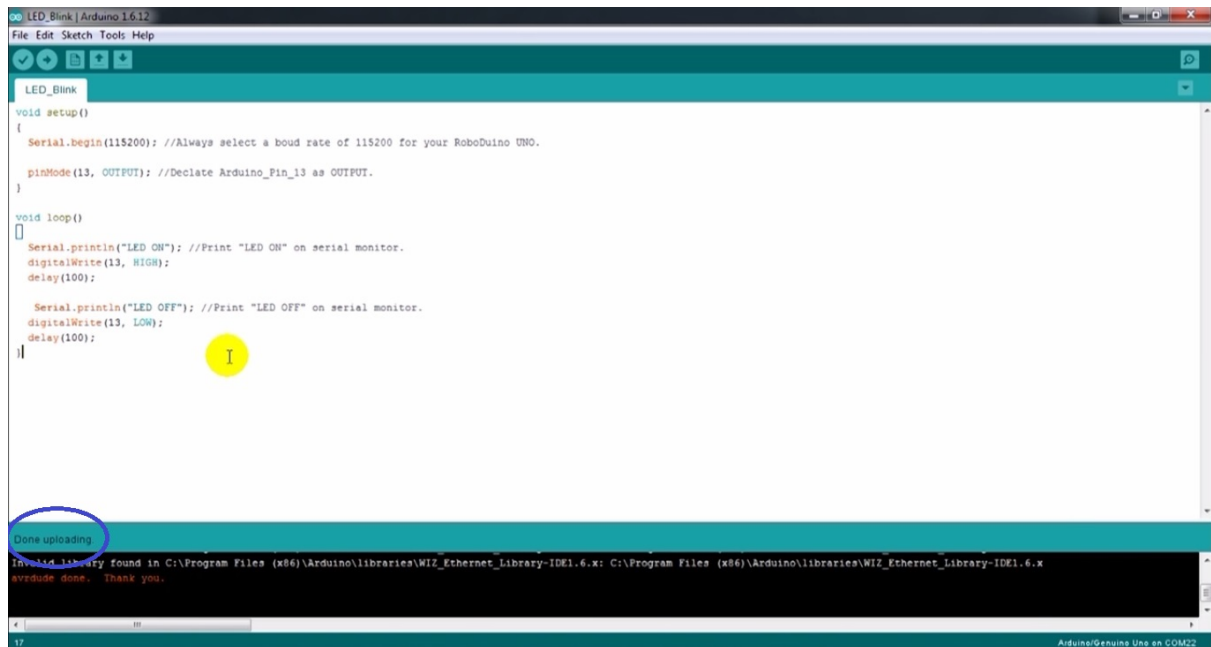
ধাপ-৫: RoboDuino UNO যে COM Port এর সাথে কানেক্ট (**ধাপ-৩:**) হয়েছিলো, সেটি Tools >> Port: >> COM_Port_Number থেকে সিলেক্ট করো ।



ধাপ-৬: Arduino IDE থেকে *Upload* এ ক্লিক করো ।



ধাপ-৭: ব্যাস । কাজ শেষ । দেখো Done Uploading মেসেজ দেখাচ্ছে । অর্থাৎ তোমার প্রোগ্রাম আপলোড হয়ে গেছে ।



Video Tutorial: <https://www.youtube.com/watch?v=NzO1-duwKSg>